

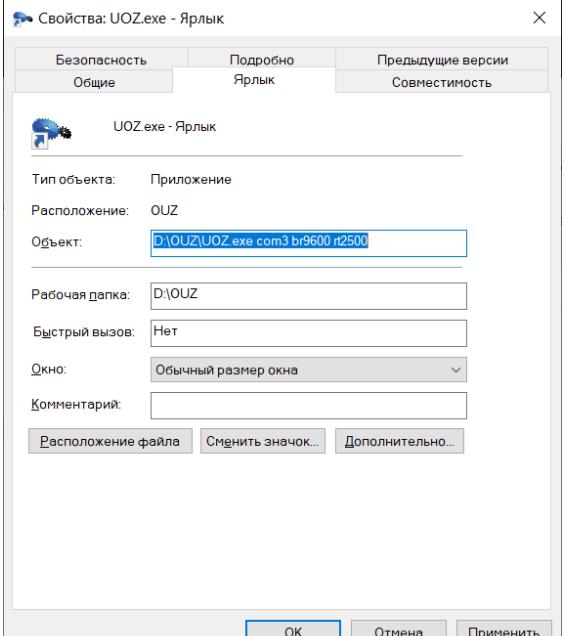
## ИЗМЕНЕНИЯ (временный перечень)

1. В пакет входят три утилиты: UOZ.EXE, MONITOR.EXE и SETUP.EXE
2. В утилите UOZ изъята функция записи протокола по причине добавления в Ядро функции непрерывной трансляции параметров на каждом обороте:

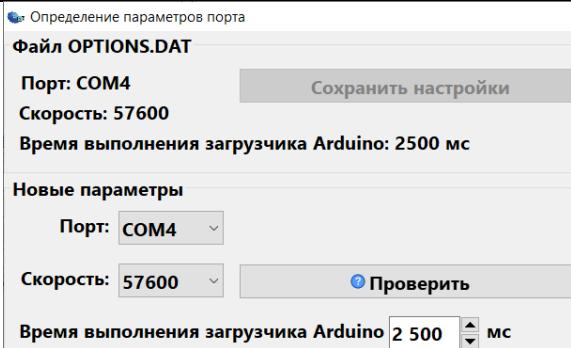
<code>#define _AlwaysTransmite</code>	Включить режим непрерывной трансляции группы параметров в формате [0x55,0xAA,0x55,Err,N1,N0,N,MDelta,PLoad,UOZCurrent] на каждом обороте двигателя и при его остановке. Err - признак ошибки наложения. Если Err=0 то пакеты идут подряд (оборот за оборотом). В противном случае пакеты могут передаваться через один, два и т.д оборотов. Это не ошибка, а в большей части предупреждение.
<code>#define _ATBaudRate 115200</code>	Скорость передачи в режиме непрерывной трансляции параметров (программа UOZ не работает!!!) Варианты - 9600, 19200, 38400, 57600, 115200. По умолчанию 115200.

3. Из утилиты изъята функция автоопределения номера порта для ускорения запуска.  
Параметры порта содержаться в файле options.dat. Параметры могут быть изменены утилитой SETUP или в командной строке.

Командная строка:

	<p>Параметр COMX определяет номер порта.</p> <p>Параметр br9600 скорость порта. Возможные значения: br9600, br19200, br38400, br57600, br115200. Точная такая же скорость порта должна быть установлена и в Ядре (Core.inc) командой  <code>#define _OUZBaudRate 9600</code></p> <p>Параметр rt2500 определят временную задержку (таймаут), необходимую для перезапуска платы ARDUINO NANO(UNO) и прочие, у которых мост USB-UART вызывает сброс микроконтроллера при открытии порта на компьютере программой UOZ.</p> <p>При удачном запуске параметры будут сохранены и второй раз устанавливать их следует лишь при смене физического COM порта или целенаправленной перенастройке. Сохраненные параметры действуют на обе утилиты. <b>Утилиты по накоплению информации в режиме непрерывной трансляции пока нет. В качестве такой утилиты в дальнейшем будет выступать MONITOR.EXE.</b></p>
---	---

### Утилита SETUP

	<p>Утилита анализирует файл options.dat или создает его в случае отсутствия.</p> <p>Далее можно выбрать любой существующий подключенный COM порт и попробовать его на скорости заданной в прошивке.</p> <p>Отдельно можно подогнать (минимизировать) таймаут для перегрузки платы ARDUINO.</p> <p>В случае удачного прохождения проверки параметров настройки могут быть сохранены.</p>
--	---

4. В Ядро добавлены следующие функции:

<code>#define _DoInputPullUp</code>	Подключать подтягивающие резисторы на входах (по умолчанию Выкл.) При отключении подтяжки и не выключеной функции Желтая перемычка возможны ложные срабатывания без внешнего доп. резистора на линии PINB.3
<code>#define _YellowJumperDisable</code>	Программный выключатель Желтой перемычки
<code>#define _HalfDuplexTimeOut 5.3</code>	Включить режим поддержки полуудуплекса приема-передачи со временем таймаута между приемом- передаче, заданной в мс
<code>#define _CheckMaxRpm 10000</code>	Включить постоянную проверку на обороты выше предельных (10000) с целью организации пропуска искрообразования. Пропуск зажигания следует организовывать с помощью макроса <code>SkipOnMaxRpm</code>